



| I/O Number | ECUHost | Arduino Due | Rabbit ECU | ECU Pin |
|------------|----------------|-------------|---------------|----------|
| Output 4 | EH_IO_ADD5 | A4 | ANALOG-4 | AA4 |
| Output 5 | EH_IO_ADD6 | A5 | ANALOG-3 | AA3 |
| Output 6 | EH_IO_ADD7 | A6 | ANALOG-2 | AA2 |
| Output 7 | EH_IO_ADD8 | A7 | ANALOG-1 | AA1 |
| Output 8 | EH_IO_ADD9 | A8 | ANALOG-8 | BA4 |
| Output 9 | EH_IO_ADD10 | A9 | ANALOG-7 | BA3 |
| Output 10 | EH_IO_ADD11 | A10 | ANALOG-6 | BA2 |
| Output 11 | EH_IO_ADD12 | A11 | ANALOG-5 | BA1 |
| Output 14 | EH_IO_CAN1R | CANRX | | AC3,AC4 |
| Output 15 | EH_IO_CAN1T | CANTX | | AC3,AC4 |
| Output 21 | EH_IO_IO27 | 27 | | Arduino |
| Output 23 | EH_IO_IO29 | 29 | | Arduino |
| Output 24 | EH_IO_IO30 | 30 | | Arduino |
| Output 25 | EH_IO_IO31 | 31 | | Arduino |
| Output 26 | EH_IO_IO32 | 32 | | Arduino |
| Output 27 | EH_IO_IO33 | 33 | | Arduino |
| Output 32 | EH_IO_IO38 | 38 | | Arduino |
| Output 34 | EH_IO_IO40 | 40 | | Arduino |
| Output 35 | EH_IO_IO41 | 41 | | Arduino |
| Output 36 | EH_IO_IO42 | 42 | | Arduino |
| Output 37 | EH_IO_IO43 | 43 | | Arduino |
| Output 38 | EH_IO_IO44 | 44 | | Arduino |
| Output 42 | EH_IO_IO48 | 48 | | Arduino |
| Output 43 | EH_IO_IO49 | 49 | | Arduino |
| Output 44 | EH_IO_IO50 | 50 | | Arduino |
| Output 45 | EH_IO_IO51 | 51 | | Arduino |
| Output 47 | EH_IO_IO53 | 53 | | Arduino |
| Output 49 | EH_IO_IIC1_SDA | SDA | | Arduino |
| Output 50 | EH_IO_UART1_RX | RX1 | | Arduino |
| Output 51 | EH_IO_UART1_TX | TX1 | | Arduino |
| Output 52 | EH_IO_UART2_RX | RX2 | | Arduino |
| Output 53 | EH_IO_UART2_TX | TX2 | | Arduino |
| Output 54 | EH_IO_UART3_RX | RX3 | | Arduino |
| Output 55 | EH_IO_UART3_TX | TX3 | | Arduino |
| Output 56 | EH_IO_UART5_RX | RX0 | | Arduino |
| Output 57 | EH_IO_UART5_TX | TX0 | | Arduino |
| Output 58 | EH_IO_TMR1 | PWM2 | VRA (Trigger) | AD3 |
| Output 59 | EH_IO_TMR2 | PWM3 | VRB (Sync) | AD4 |
| Output 60 | EH_IO_TMR3 | PWM4 | MOTOR1B | AH1 |
| Output 61 | EH_IO_TMR4 | PWM5 | MOTOR1A | AH2 |
| Output 62 | EH_IO_TMR5 | PWM6 | MOTOR2B | AH3 |
| Output 63 | EH_IO_TMR6 | PWM7 | MOTOR2A | AH4 |
| Output 64 | EH_IO_TMR7 | PWM8 | | Arduino |
| Output 65 | EH_IO_TMR8 | PWM9 | | Arduino |
| Output 66 | EH_IO_TMR9 | PWM10 | INJECTORDH | AG4, BC1 |

| | | | | |
|-----------|--------------|-------|------------|----------|
| Output 67 | EH_IO_TMR10 | PWM11 | INJECTORCG | AG3, BC2 |
| Output 68 | EH_IO_TMR11 | PWM12 | INJECTORBF | AG2, BC4 |
| Output 69 | EH_IO_TMR12 | PWM13 | INJECTORAE | AG1, BC3 |
| Output 70 | EH_IO_EXTINT | | | Arduino |
| Output 71 | | | RELAY1 | AK2 |
| Output 72 | | | RELAY2 | AK1 |
| Output 73 | | | RELAY3 | AK4 |
| Output 74 | | | RELAY4 | AK3 |
| Output 75 | | | RELAY5 | AJ4 |
| Output 76 | | | RELAY6 | AJ1 |
| Output 77 | | | RELAY7 | AJ2 |
| Output 78 | | | RELAY8 | AJ3 |